

§ 5. Восходящий анализ с маркером

Цель: вычислить наследуемые атрибуты в L-атрибутной грамматике при восходящем анализе (перенос-свертка).

Замечание: схема трансляции может использоваться и для восходящего анализа.

$$A \rightarrow [\text{действ.1}]X_1[\text{действ.2}]X_2 \dots X_n[\text{действ.}(n+1)]$$

Ограничение на схему трансляции: [действ.i] присутствует тогда и только тогда, когда X_i имеет наследуемый атрибут.

Пусть G – L-атрибутная грамматика,
 G_M – грамматика с маркерами, такая, что $L(G) = L(G_M)$.

Опр. Маркером называется «новый» нетерминал M , добавляемый в правило вывода. Атрибут маркера позволяет хранить в стеке наследуемый атрибут «основного» нетерминала до его появления в стеке.

Алгоритм вставки маркеров в грамматику.

Для каждого правила вывода $A \rightarrow X_1X_2\dots X_k$ из G

для каждого $i = 1, \dots, k$

если $[\text{действ.}i] \neq \emptyset$, то вставить перед X_i уникальный маркер

M^i , и добавить $M^i \rightarrow \varepsilon$ в G_M ;

Новое правило добавить в G_M .

Комментарий: если наследуемый атрибут для первого символа X_1 имеет действие $X_1.i := A.i$, то маркер можно не добавлять.

Теорема. Если G – LL(1)- грамматика, то G_M – также LL(1)- грамматика.

Напоминание: $LL(1) \subseteq LR(1)$.

Пример.

$G = \{S \rightarrow B, B \rightarrow A_B, B \rightarrow A, A \rightarrow x\}$.

$L(G) = ?$

Пусть атрибут .ht – высота в строке для вывода на печать, синтезируемый,
 .ps – кегль (номер, указывающий на размер шрифта), наследуемый.

$S \rightarrow B$	$B.ps := 10$ $S.ht := B.ht$
$B \rightarrow C_B_1$	$C.ps := B.ps$ $B_1.ps := SHR(B.ps)$ $S.ht := DIS(C.ht, B_1.ht)$
$B \rightarrow C$	$C.ps := B.ps$ $B.ht := C.ht$
$C \rightarrow x$	$C.ht := x.lexht \cdot C.ps$

Функция SHR (shrink – «сокращаться») вычисляет кегля для индекса, в зависимости от кегля символа.

Функция DIS (dispose – «располагать») вычисляет высоту в строке для вывода на печать.

Грамматика G_M :

$S \rightarrow M^1 B$	$B.ps := M^1.s$ $S.ht := B.ht$
$M^1 \rightarrow \epsilon$	$M^1.s := 10$
$B \rightarrow C_M^3 B_1$	$C.ps := B.ps$ $M^3.i := B.ps, B_1.ps := SHR(M^3.s)$ $B.ht := DIS(C.ht, B_1.ht)$
$M^3 \rightarrow \epsilon$	$M^3.s := M^3.i$
$B \rightarrow C$	$C.ps := B.ps$ $B.ht := C.ht$
$C \rightarrow x$	$C.ht := x.lexht \cdot C.ps$